

第5回 研友ロボット大会（1/26開催）について

ミドルコースを受講中の皆様へ

ロボット大会のベースになるロボットをお知らせします。

ロボット大会のベースロボットは“**モッテクテク**”です！

モッテクテクとはロボットの手につけたお盆に物を乗せるとタッチセンサーが反応して走り出すロボットでプレプライマリーコース 12月のロボットです。（後日テキストをお送りします。）

※大会当日までに各自ロボットの作成、オリジナル台車の装着をして、大会当日には完成したものをお持ちください。

※大会前の1月7日から1月25日の授業時間内または時間外でロボット、台車の作製について講師からのアドバイスを受けられる時間を設けます。（日時は後日ご案内）

※台車の形・つける場所・つけ方はパーツの範囲内であれば自由です。参加者の方には荷台例、プログラミング例を別途送付いたします。

※ロボットの手につけたお盆にはバトンとなるもの（タイヤL2個をシャフト10ポチでつなげたもの）を乗せます。バトンはこちらで用意いたします。

※参加者の方には別途大会概要資料を送付いたします。

- 〈ルール〉
1. ロボットのお盆にバトンをのせてスタート
 2. 3秒間走行して中継地点（通常約35～40cm先→ギア比によって変動する）で4秒停止
 3. 停止中に荷台にペットボトル（いろはす 340ml 2本）をのせる
 4. 再びロボットが動き出す
 5. スタート地点から1m先のラインをタイヤが超えたらバトンを降ろして止める
 6. ペットボトルを降ろす
 7. ロボットの向きを変えてスタート地点まで走らせ、次の選手にバトンを渡す
 8. 改造は初期セットに入っているパーツの個数の範囲内で行ってください。

勝敗：チーム対抗リレー形式。制限時間内に運んだペットボトルの本数を競います。

〈ポイント〉 荷台の工夫：ペットボトルやバトンが落ちない安定した形状にすることが大事。

スムーズな動き：タイヤをつけて、急停止にならないようにプログラミングを調節しましょう。急停止させるとペットボトルが落ちる可能性があります

ギア比を変更して改造：ヒント：大きいギアで小さいギアを回すと…

